

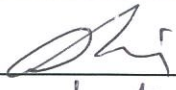


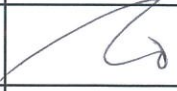
[여름방학특강 한국폴리텍대학교 박상배 교수 세미나]

2024.07.10. (수) 공학관226호

No.	소속	학번	이름	서명
1	자율화 IT, 모니터링 연구실	A2023105	이명웅	이명웅
2	자율화 IT, 모니터링 연구실	A2023025	문정하	문정하
3	로봇리눅스 연구실	A2023302	조근호	~
4	11	A2023019	권영우	~
5	자율화 IT, IVSP	20191011 (학번미발급)	원종빈	원종빈
6	11	E2021002	유재연	~
7	11	A2024202	변진국	~
8	11	A2023106	이준서	~
9	11	20181249 (학번미발급)	이동현	이동현
10	IVDXL	A2023116	조준현	~
11	IVSp	A2024021	이준태	이준태
12	전기화 시스템	H2024030	원지민	원지민
13	자율화 IT, 연구실	A2023020	권응준	~
14	자율화 IT, 연구실	A2024019	이가원	~
15	자율화 IT, 연구실	E2020003	정병하	~
16				
17				
18				
19				
20				

[여름방학특강 한국폴리텍대학교 박상배 교수 세미나]

2024.07.10. (수) 공학관226호

No.	소속	학번	이름	서명
1	로터제어연구실	A2024006	김현민	김현민
2	자동화공학부	2010496	최우현	
3	IVDC	A2023207	정리현	정리현
4	로봇리더십과	A2024029	곽성환	곽성환
5	IVSP	A2024016	박시영	박시영
6	미래모빌리티 자동화공학부	20193276	성우환	성우환
7	미래로봇리더십연구실	A2024025	조민희	조민희
8	IVDC	A2024206	하현식	하현식
9	"	A2024026	최시연	최시연
10	차량임베디드SW 실험실	A2023108	조창조	
11	전력시스템	A2023070	홍은배	
12	미래모빌리티 운영연구실	A2023102	김정민	김정민
13	로봇관제연구실	A2023109	최광현	최광현
14	구조성형설계실험실	A2024034	윤이섭	윤이섭
15	차량응용응향 및 제어연구실	20183320	이규대	이규대
16	제어공학모빌리티	A2024002	김동주	김동주
17	무인차량연구실	E2019002	김영준	
18	로봇시스템		신희석	신희석
19				
20				



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	E202/002	이 름	유재연

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

로봇의 동향 . AJETA 인지센서를 활용한 로봇 산업동향

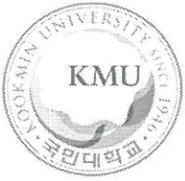
2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

개발, 동향에 대한 내용을 꾸준히 듣고 싶습니다.

많은 스펙트럼을 쌓기위해 더욱 좋습니다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024202	이 름	변진규

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

- 자율주행 관련 각국 경쟁 로봇
- 시장동향: 연평균 증가율 (13.8%)
- 자율주행에 대해 제각각의 접근으로 인해 로봇 시장 증가

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

- AMR, AGV에 대해 알게 되었음.
- AMR도 중요하게 다뤄야 하는 것 같음.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

자율주행에 관심을 가지게 되었다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023105	이 름	이영웅

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

추업고나 관련된 이야기와 Depth camera

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

각종과 분할 하나씩 로봇과 이해도가 생겼습니다

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다 좋은강연이었습니다!



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023108	이 름	조창조

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

스미즈 팩토리. AZ.
삼성내치.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

좋은 강연 감사합니다.



세미나 결과보고서



일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024 206	이 름	하현식

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

- * 삼성 2차시 센터에서 진행되는 일,
↳ 인공지능, Device solution, network, SU 등등.
- * 마더 팩토리, 스마트 팩토리 연구 진행 사항
↳ health care, 선박, 감광 측정 로봇 제작. AI 기반 AGV 자율주행로봇.
- * 각종 카메라 종류 설명
↳ Depth camera, 스테레오 camera, TOF camera 등.. etc, 적외선 카메라...

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

- * 앞으로의 과제 진행 및 개인 연구프로젝트 시 활용될듯 합니다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

- 너무 좋은 강연의 기회였다... 아주 좋았습니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024026	이 름	최서연

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

AI 로봇 LAB에 대한 소개..

무인차 연구 // 학교에서 연구할 때 다양한데 실험을 많이 하니 재미있어 → 나중에 자신감.

스마트 팩토리 기반 → 모빌리티 로봇 기술 개발

depth camera 기반 로봇 개발 / 생체신호 인식.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

정말 흥미롭다!!!

세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A202316	이 름	조수현

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

실내에서 ToF 사용
 실내에서 Depth 카메라
 적외선 카메라로 생체 인식 가능
 → 생체 인식은 잘 사용할 수 있지만 적외선 카메라는 기능.
 기밀
 경쟁력을 위해서는 최신식 장비 의무적인 내용이 아닌 윤곽선과 라벨링의 내부 인더피니에 따라
 연구가 중요시되

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

국내의 중소기업이 해외의 값싼 세금을 사용하는 것. 즉, 중국의 중소기업에 영향(영)이 있음.
국내 중소기업의 내수회복 필요하고 이(이)에 대한 연구가 필요.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

사시 영구권과 거리가 멀어서 연주소 거리가 멀었리요
국내외 취업 할만 아니라 높은사노 사회적으로 필요한 연가 어떤 것이시 알수 있습니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024025	이 름	조민리

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

좋은 기술이므로 소비자의 입장에서 불편함은 생각해보아야함.

카메라 영상처리 분야 시장 많이 났음. 센서 종류, CCD/CMOS.

• Depth camera. • 3D stereo camera.

Structure-light 방식: • 적외선 카메라 기반 광학식 인식

Tof 방식: 구조 광 (빛의 반사시간을 측정하여 거리측정)

• 마더 팩토리 : 스마트 팩토리, 양산급 생산 라인, 다양한 로봇 활용

현지에 세움 (기술 유출 우려)

• AGV: 미리 정해진 경로로 이동

• AMR: 정해진 경로로 스스로 탐색하며 최적의 경로 이동

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

로봇의 활용과, 관련학과 같은 기술이 로봇에 적용되는 것을 알게됐다.

더 다양한 활용 방법은 생각해보고, 적용할 기술을 생각해보겠다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

유익한 강의 감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	20193276	이 름	성원환

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

AI FACTORY
가공로봇 → 조립로봇
A B V
AMR

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

기술력이 더 앞으로 과목화가 더 진행됨에 따라서 내가 먼저는 기술을 과목화로 대체 시킬수있는지 고민해야겠다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

기술력이 뛰어난 상품보다 소비자를 생각하는 상품이 더 오래간다는 것에서 무작정 성능은 높이기보다 소비자가 필요한가 먼저 고민해야겠다.

세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023019	이 름	권 영우

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

본 책에서 주로 다루는 사상이며 인위 문화만이 지닌 특질이다.
 • 문화 팩토리에 활용되는 모방과 복사의 종류 및 역할.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

누구나 지혜를 습득하는 것은 ~~가장~~ ~~중요한~~ ~~것이다~~

자유국정에 기반한 ~~바탕프로그램~~ 바탕 프로그램에 우리들은 ~~올~~ ~~정확히~~ ~~이해~~ ~~하고~~ ~~있다~~ ~~다~~ ~~고~~ ~~대하여~~

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

한글로.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023302	이 름	조건준

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

depth camera . 인공시능 두개의 카메라로 작동하고 하나의 카메라를 제거하고 거리를 측정한다. 차선인식. TOF 방식 (Time of Flight) 적외선 카메라로 심박수 측정.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

다른 사람이 하는 연구를 따라가지 말고

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

X



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023020	이 름	권용준

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

각 대학 AI 기술 현황, 평행대용 무선 기술의 동향.
SMART Factory 대응을 위한 무선 IoT의 거론 및 기술에 대한 내용.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

무선 평행대용을 고려한 플랫폼의 구조 설계

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



세미나 결과보고서



일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024029	이 름	곽성환

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

AGV : 라인 밖으로 라인으로 위치 이동
AMR : 자율주행 : 경로 스스로 탐색.

카메라 [CCD : 해상도, 거리로에서무늬 / 가격 ↑. 용량에 맞춰.
CMOS : 가격 저렴, 용량. 정밀도 낮음 / 해상도 ↓

Depth 카메라 → 카메라 2개로 이용하며 물체의 거리를 구할 수 있다.
↳ Structured-Light → ToF를 많이 사용.
ToF
3D 요하노

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번		이 름	김 규 민

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

인공지능 학과 비전 연구: 인공지능 플랫폼이 없으면 때문에 / 삼성에서 자율주행차를 연구하는 이유는 반도체를 만들기 위해서
아래 중기전 사업과 측면에서 봐야 함
마더 팩토리: 제품의 연구 개발과 제조의 중심이 되는 스마트 공장
인식/ AI 관련 기술을 자동차에만 국한 되지 않고 넓게 보는 것이 좋다
물류 관련

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

인식 센서 기반의 아이디어를 생각해

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023106	이 름	이준영

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

이번 세미나는 대학 AI Robot Lab의 연구현황을 소개해주셨습니다.
~~location~~ Camera 기반 Depth 학습 로봇과 AI로 학습된 로봇 등
향미로운 연구를 소개해주셨습니다.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

제 연구와 유사한 점이 많아 잘 감상했습니다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024 010	이 름	백서영

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

로봇을 통한 차량의 시점 변화
차량의 신호처리에 따른 로봇기술의 응용

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

~~로봇을 통한 차량의 시점 변화~~ 차량의 신호처리에 따른 로봇기술의 응용

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	20191071	이 름	원 종 빈

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

모빌리티 기반 기술 동향과 저대역 카메라 기반 산물 인식이라 RGB를 선처리하고
카메라 인식을 한다. 마더팩토리를 이용하여, 자율주행로봇

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

메카트로닉스 부문 접합해서 연구하면 좋을 것 같다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

좋아요.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	20183320	이 름	이 규 대.

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

Camera 의 다양한 쓰임.
AI

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

이러 기술은 빠르게 흡수하여 취업/창업에 도전할 예정.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마너팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024025	이 름	문정하

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

±취업 AI와 다양한 분야의 접목. (플랫폼) → AI만 알아서 하는 의미 X.
· 다 이미 있는 것들. → 새로운 아이디어?
· 아무리 좋은 기술도 사용자 측면에서 생각하지 않으면 무의미.
· 차에 대한 needs. → 퇴사
· Depth camera
· AI 기반 스마트팩토리, 마너팩토리 → 로봇 활용 how?

AGV vs AMR.

· 자동화 물류 라인

· 자율주행 로봇.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

→ 연구아이템 → 사용자 경험 측면에서 생각해볼 것도 좋을 것 같다.
AI를 접목해서 현↑ 육력도 편함을 갖겠다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

좋은 강연 감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023207	이 름	정태현

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

- ① 삼성전 자 → AI 기술의 발전에 따라서 요구되는 사용자 측면에서의 논의
- ② 차 아 / * 핸드폰 카메라 / 영상처리 / 신호처리 등
- ③ 마더팩토리 / 스마트 팩토리 ⇒ 로봇 활용하기.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

영상처리를 활용한 인간공학 관점에서의 멀티연구.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024021	이 름	이준행

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

마더팩토리: 소프트웨어 개발의 공장
sample 라인 생산라인 아닌, 실제 product 라인은
이렇게 하는 factory.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

구체적인 사례를 찾아볼 것이다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A 2023109	이 름	최정환

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

AI 기술을 적용 하는 분야 2개.
AI 기술. 적용사례 소개.
마더 팩토리.
LGU, AMR

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

물류인사이드 지능화 과정을
진행할 수 있도록.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

좋은 강연 감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024007	이 름	김동욱

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

스마트 팩토리 등 앞으로 로봇에 대한 비전이 커짐

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

로봇 path planning에 대해서도 local planning을 반영

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



4단계 BK21사업 자율주행 xEV 혁신 인재 교육연구단



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A20240119	이 름	이가현 .

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

AI를 기반으로 한 자율주행 연구 사례나 모빌리티 로봇 사례 .

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

자율주행 기술 동향을 조차해볼 계획이다 .

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장소	공학관 226호
강연제목	국내외 마더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	20181249 (학번이발음)	이 름	이 증 현

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

· 생명 무인차? ⇒ 센서 제어 ⇒ '한글제'
· 생명체의 인지에 다스 풀려
· 자율주행 + Robot.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

사람과 차 사이의 interaction에 대해 연구를 하려 의미가 있을 것이다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다.



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 마니팩토리 기민 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2024034	이 름	윤 이 섭

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

자율주행 시대에서 단순히 '인공지능'에만 초점을 맞추기 보다, 메카트로닉스를 이용하여 좀 더 융합적인 연구를 제시한다.

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

감사합니다 .



세미나 결과보고서

일 자	2024년 7월 10일 (수)	장 소	공학관 226호
강연제목	국내외 미더팩토리 기반 모빌리티 로봇기술 개발 동향		
강 사	(한국폴리텍대학교) 박상배 교수		
학 번	A2023102	이 름	김정민

1. 강연의 주요 내용을 간략히 써주세요.

- 취업 ~ 학교 다닐때 여러 프로젝트 등 활동은 잦하긴
- AI Robot Lab ~ 삼박자형 알고리즘, 회로·감정 인식, Depth camera ^{Structure Light 방식} _{Time of Flight 방식}
- 개발 동향 ^{적외선 카메라로 측정} → 음극도 측정 가능할 것!
- 하더팩토리: 제품 생산·개발 / 제조 중심이 되는 스마트 공장. 생산량 생산 라인. 자동화·효율화 위해 로봇 활용
협동로봇, 가용로봇, 크레인로봇, 물류 운송·분류 로봇 (AGV, AMR) 물건 통제·검사 로봇

2. 강연을 듣고 앞으로 연구에 활용 계획 및 방안에 대해 써주세요.

신체 생체 신호 측정 및 코덱스를 응용하여 UAM 산업에 적용할 연구 분야에 대해서 다시 한번 생각해볼수 있었다.

3. 강연 후 소감 및 BK21사업 자율주행 교육연구단 제안사항을 작성해주세요.

팻·에카르노스 등 선행 경험과 전문지식을 갖춘 교수님의 강연을 들을 수 있어서 유용한 시간이었다.